



整合所有感測

多功能感知平台

- 集中處理影像和感測器資訊
- 同步多個攝像頭，實現 360° 覆蓋
- 適用於 Docker 架構以及 Python、C++、CUDA 和 ROS 的標準化 SDK
- 具外部光源且高穩定性的最新TOF攝像頭



ifm – close to you!

視訊處理單元 (VPU)

型號	貨號
視訊處理單元 (VPU), 連接多達 6 個攝像頭, 針對感測器信號的十億位元以太網路介面	OVP810

攝像頭

尺寸 [mm]	影像解析度 [像素]	孔徑角 [°]	貨號
90 x 31 x 26	38 K	60 x 45	O3R222
90 x 31 x 26	38 K	105 x 78	O3R225

整合且可升級的視覺系統

O3R 平台是用於對自動導引車等自主移動機器人中的影像和感測器資訊進行集中、同步處理的綜合解決方案。攝像頭和感測器的簡化整合和可靠互動使得防撞、導航和定位等相關功能得以穩健實現。

此外，還可以對靜止物體進行分析和尺寸標註，並透過多個攝像頭更有效地予以處理。例如棧板、原木、包裝或手提箱的測量。

功能強大且開放的介面

該系統的核心是被稱為視訊處理單元 (VPU) 的強大計算單元。它以 yocto-Linux 和 Docker 架構為基礎，支援 Python、C++、CUDA、ROS 等開放的開發環境。VPU 透過千兆位元以太網路介面分析來自多達六個攝像頭的資訊以及感測器資訊。因此，AGV 安全自主導航所需的所有相關「感測」均可在中心點取得。

包含內部開發的攝像頭

ifm 還提供合適的高效能攝像頭，作為平台解決方案的一部分：2D/3D 攝像頭的孔徑角為 60 度或 105 度，並配備 PMD technologies 的最新 TOF 成像器。這家隸屬於 ifm 集團公司的公司，為 ifm 視覺產品開發所有感測器，並根據相應的要求精確地予以調整。

配置模組化的紅外光，即使在環境曝光增加的情況下，2D/3D 攝像頭也能最可靠地偵測物體。

BEST FRIENDS

我方保留技術更改的權利，恕不另行通知。· 04.2024
ifm electronic gmbh · Friedrichstr. 1 · 45128 Essen



圖形顯示
用於控制移動機械的
可程式化人機介面



多圈編碼器
精確偵測位置和旋轉運動



ecomatController
強大的 32-bit 控制器，
更可靠地控制 AGV



如需了解更多技術詳情，
請瀏覽：
ifm.com/fs/OVP810