



# Une todos os sentidos

## Plataforma versátil de câmeras e sensores

- Processamento centralizado de imagens e informações de sensores
- Sincronização de várias câmeras para uma cobertura de 360°
- SDKs padronizados para a arquitetura Docker, assim como para Python, C++, CUDA e ROS
- O mais moderno gerador de imagens de tempo de voo (time of flight) com alta estabilidade à luz externa

**ifm** – close to you!



Unidade de processamento de vídeo (VPU)			
Versão			Nº do pedido
Unidade de processamento de vídeo (VPU), conexão para até 6 câmeras, interface Gigabit Ethernet para sinais de sensores			<b>OVP810</b>
Câmeras			
Dimensões [mm]	Resolução de imagem [pixel]	Ângulo de abertura [°]	Nº do pedido
90 x 31 x 26	38 K	60 x 45	<b>O3R222</b>
90 x 31 x 26	38 K	105 x 78	<b>O3R225</b>
90 x 31 x 26	307,2 K (VGA)	60 x 45	<b>O3R252</b>

### Sistema de visão integral e expansível

A plataforma O3R é a solução integral para o processamento centralizado e sincronizado de informações de imagens e sensores em robôs móveis autônomos como por exemplo sistemas de transporte autônomos. A integração simplificada e a interação confiável de câmeras e sensores permitem a implementação robusta de funções relevantes, tais como proteção contra colisões, navegação e posicionamento.

Além disso, também podem ser realizadas tarefas estacionárias para a análise e dimensionamento de objetos que podem ser superadas de forma mais eficaz com a ajuda de várias câmeras. Estas tarefas podem ser por exemplo, a medição de paletes, de troncos de árvores, embalagens ou malas.

### Potente e aberto

O elemento central do sistema é uma unidade de computação potente, a unidade de processamento de vídeo (VPU). Com base em Yocto Linux e uma arquitetura Docker compatível, são suportados ambientes de desenvolvimento de código aberto como Python, C++, CUDA e ROS. A VPU analisa informações de até seis câmeras, bem como informações do sensor por meio da interface Gigabit Ethernet. Todos os "sentidos" relevantes que um veículo autônomo (AVG) precisa para uma navegação autônoma segura estão disponíveis em um ponto central.

### Câmeras com um gerador de imagens de desenvolvimento próprio

A ifm também oferece câmeras adequadas e potentes como parte da solução da plataforma: as câmeras 2D/3D possuem um ângulo de abertura de 60° ou 105° graus e estão equipadas com o mais recente gerador de imagens baseado em tempo de voo (time of flight) da pmdtechnologies ag. A empresa do grupo empresarial ifm desenvolve todos os sensores para os produtos de visão do especialista em automação e os adapta com precisão às cada exigência.

Graças à luz infravermelha modulada, a câmera 2D/3D detecta objetos com a máxima confiabilidade, mesmo sob alta exposição à luz externa.

## BEST FRIENDS



**Displays gráficos**  
IHM programável para o controle de máquinas móveis



**Encoders multivolta**  
Detecção precisa de posições e movimentos de rotação



**ecomatController**  
Controladores potentes de 32 bits controlam veículos autônomos (AVG) de forma confiável



Para obter mais informações técnicas, acesse:  
[ifm.com/fs/OVP810](http://ifm.com/fs/OVP810)