



Sensori per il controllo del movimento

Precisa misurazione dell'inclinazione in applicazioni dinamiche



Sensori di inclinazione

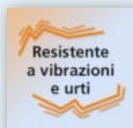


Sensori di inclinazione a 1 e 2 assi con 6 gradi di libertà.

Rapido tempo di risposta e alta qualità del segnale grazie ad un innovativo algoritmo per la fusione dei dati di sensori.

I dati grezzi del sensore di accelerazione e del sensore giroscopico offrono funzioni ampliate.

Alto grado di protezione IP 68 / IP 69K per un utilizzo in condizioni estreme.



Resistente a vibrazioni e urti



Ampia dinamica di misurazione



Campo di temperatura
-40...+85°C



Misurazione dell'inclinazione immune alle interferenze

I sensori di inclinazione dinamici JD pongono nuovi standard in merito alla qualità del segnale e al tempo di risposta. Utilizzano un sensore giroscopico 3D e un sensore di accelerazione 3D.

Un'unità IMU (Inertial Measurement Unit) a 6 assi con intelligenti filtri per la fusione dei dati di sensori determina valori di inclinazione esatti. Interferenze come quelle che si presentano ad esempio nelle applicazioni con macchine mobili per via di vibrazioni e urti o causate dall'avviamento e dalla frenata, non alterano i valori letti.

Interfaccia flessibile

Il sensore di inclinazione ha un'interfaccia CANopen per la trasmissione dei valori e per la parametrizzazione. Se necessario, una resistenza di terminazione integrata può essere attivata tramite software.

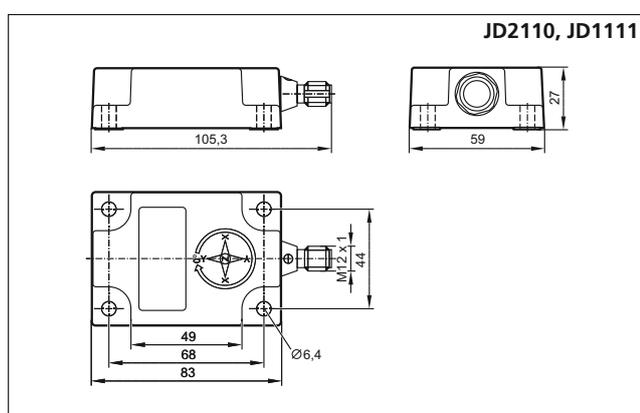
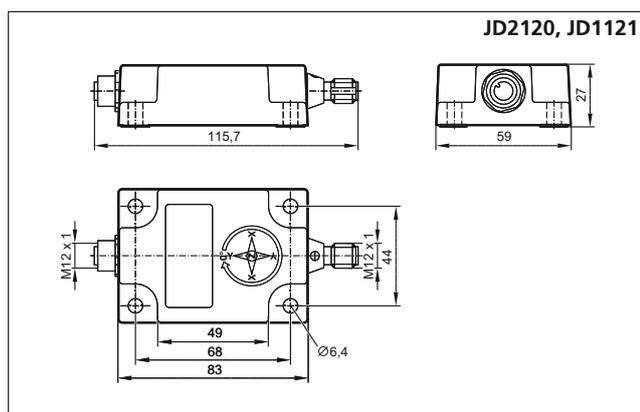


| Tipo | Assi di misura | Campo angolare | Precisione statico | Precisione dinamico | Collegamento | Codice art. |
|------|----------------|----------------|--------------------|---------------------|--------------|-------------|
|------|----------------|----------------|--------------------|---------------------|--------------|-------------|

Sensori di inclinazione a 1 e 2 assi

| | | | | | | |
|--|---------|----------|------|------|--|---------------|
| | 2 (X/Y) | ± 90° | 0,3° | 0,5° | 1 x M12, 5 poli (femmina) | JD2110 |
| | 2 (X/Y) | ± 90° | 0,3° | 0,5° | 1 x M12, 5 poli (femmina), 1x M12, 5 poli (maschio) | JD2120 |
| | 1 (Z) | 0...360° | 0,3° | 0,5° | 1 x M12, 5 poli (femmina) | JD1111 |
| | 1 (Z) | 0...360° | 0,3° | 0,5° | 1 x M12, 5 poli (femmina), 1x M12, 5 poli (maschio) | JD1121 |

Le dimensioni



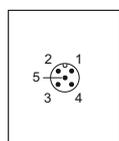
Accessori

| Tipo | Descrizione | Codice art. |
|------|---|---------------|
| | Alimentatore switching, 24 V DC; 10 A | DN4013 |
| | Alimentatore a spina, cavo di collegamento con connettore | E30080 |

Tecnica di collegamento

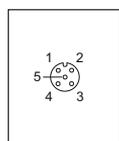
| Tipo | Descrizione | Codice art. |
|------|---|---------------|
| | Connettore femmina M12, 5 poli cavo PUR nero di 2 m | EVM036 |
| | Connettore femmina M12, 5 poli cavo PUR nero di 2 m | EVM039 |
| | Connettore femmina a cablare, connettore M12 | E11511 |
| | Connettore femmina a cablare, connettore M12 | E11512 |

Schema di collegamento



Connettore M12 CAN-In

- 1: CAN_GND
- 2: Tensione di alimentazione 24 V DC (+UB)
- 3: GND
- 4: Connessione bus high CAN_H
- 5: Connessione bus low CAN_L



Connettore femmina M12 CAN-Out

- 1: CAN_GND
- 2: Tensione di alimentazione 24 V DC (+UB)
- 3: GND
- 4: Connessione bus high CAN_H
- 5: Connessione bus low CAN_L

Ci riserviamo il diritto di apportare modifiche tecniche senza preavviso. · 11.2019